METHOD AND DEVICE FOR IMAGE FORMATION

Publication number: JP10164354 Publication date: 1998-06-19

Inventor:

TODA YUKARI; TAWARA HISATSUGU

Applicant: CANON KK

Classification:

- international:

G03G21/00; G06T1/00; H04N1/387; H04N1/393; H04N1/40: G03G21/00: G06T1/00: H04N1/387:

H04N1/393; H04N1/40; (IPC1-7): G06T1/00; H04N1/387; G03G21/00; H04N1/393; H04N1/40

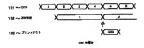
- European:

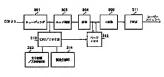
Application number: JP19960323890 19961204 Priority number(s): JP19960323890 19961204

Report a data error here

Abstract of JP10164354

PROBLEM TO BE SOLVED: To more effectively utilize a direction judgement function and to perform the respective kinds of the appropriate layout processings of plural originals by setting the original direction judgement allowable time of a first original longer than the judgement allowable time of the other input original direction. SOLUTION: Image data after shading are thinned and fetched to a CPU/ memory part 313, a character area is segmented in an area separation part 314 and the direction of the original is recognized in a character recognition/ direction discrimination part 315. By a timer, the CPU 313 is interrupted when the limit time comes so as to prevent a direction judgement processing from becoming the bottleneck of a system. In the case of a 4in-1 processing, in the timing chart 101 of a CCD for reading the originals 1, 2,..., the timing chart 102 of direction judgement and the timing chart 103 of print-out, the direction judgement is required to output a result at the point (triangle mark) of time of interruption from the timer. Thus, the direction judgement time of the most important first original is taken longer and an appropriate print-out result is more accurately obtained without being delayed.





Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

(19)日本國特許庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号 特開平10-164354

(43)公開日 平成10年(1998) 6月19日

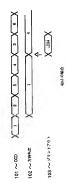
(51) Int.Cl. ⁶	識別記号	FI
H04N 1/3	87	H 0 4 N 1/387
G03G 21/0	370	C 0 3 G 21/00 3 7 0
H 0 4 N 1/393 1/40		H 0 4 N 1/393
	0	1/40 F
# G06T 1/00	0	C 0 6 F 15/62 K
		審査請求 未請求 請求項の数15 〇L (全 12 頁
(21)出顧番号	特顧平8-323890	(71) 出順人 000001007
		キヤノン株式会社
(22) 肖 翰日	平成8年(1996)12月4日	東京都大田区下丸子3 「目30番2号
		(72)発明者 戸田 ゆかり
		東京都大田区下丸子3 「目30番2号 牛1
		ノン株式会社内
		(72)発明者 田原 久嗣
		東京都大田区下丸子3 『目30番2号 キャ
		ノン株式会社内
		(74)代理人 弁理士 大嶽 康徳 (外1名)

(54) 【発明の名称】 画像形成方法とその装置

(57)【要約】

【課題】方向判定機能をより有効に活用することを可能 とし、複数原稿の各種レイアウト処理を適切に行う画像 形成方法とその装置を提供する。

【解決手段】 原稿画像データを101のタイミングで 入力する。入力された第1の原稿画像データに基づい て、原稿向きを判定する。ここで、入力された第1の原 稿画像データに基づく原稿向きの判定許容時間は、他の 入力原稿画像データに基づく原稿向きの判定許容時間よ りも長く設定されている。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 原稿画像データを入力する入力手段と、 前記入力手段で入力された原稿画像データに基づいて、 原稿向きを判定する判定手段と、

前記入力手段で入力された第1の原稿画像データに基づ く前記判定手段での原稿向きを判定する判定許容時間を 記憶する記憶手段とを備え。

前記判定許容時間は、他の入力原稿画像データに基づく 原稿向きの判定許容時間よりも長く設定されていること を特徴とする画像形成装置。

【請求項2】 前記判定許容時間の経過は、所定の計測 手段によって与えられることを特徴とする請求項1に記 載の画像形成装置。

【請求項3】 前記判定手段は、前記入力手段で入力された原稿画像データに基づいて、文字領域を切り出す文字領域切出し手段と、

前記文字領域切出し手段で切り出された文字領域から文字を切り出す文字切出し手段と、

前記文字切出し手段で切り出された文字の回転方向を検 出する回転方向検出手段とを備え、

前記回転方向検出手段で検出された回転方向に基づき原 稿向きを判定することを特徴とする請求項1に記載の画 像形成装置。

【請求項4】 前記計測手段は、前記判定手段が判定処理を開始してから経過時間の経過の計測を開始し、所定時間経過するまで時間を計測することを特徴とする請求項2に記載の面優形成装置。

【請求項5】 前記計測手段は、前記判定手段が判定処理を開始してから経過時間の経過の計測と開始し、所定時間経過するまで時間経過するまで時間経過するまで時間経過するまで時間を持っていればその処理を打ち切ることを特徴とする請求項4に記載の画度形成装置。

【請求項6】 前記入力手段は、原稿画像データを光学的に入力して電気信号に変換することを特徴とする請求 項1に記載の画像形成装置。

【請求項7】 前記判定手段で判定された原稿向きに基 づいて、前記入力手段で入力された複数の原稿画像を縮 小し、1枚の記録媒体にレイアウトして画像形成する画 修形成手段をさらに備えることを特徴とする請求項1に 記載の画像形成装置。

【請求項8】 原稿画像データを入力する入力工程と、 前記入力工程で入力された原稿画像データに基づいて、 原稿向きを判定する判定工程とを備え、

前記入力工程で入力された第1の原稿画像データに基づ く前記判定工程での原稿向きを判定する判定許容時間を 記憶する記憶工程と、

前記判定計容時間は、他の入力原稿画像データに基づく 原稿向きの判定許容時間よりも長く設定されていること を特徴とする画像形成方法。

【請求項9】 前記判定許容時間は、所定の計測工程に

よって計測されることを特徴とする請求項8に記載の画 像形成方法。

【請求項10】 前記判定工程は、前記入力工程で入力 された原稿画像データに基づいて、文字領域を切り出す 文字領域が出し工程と

前記文字領域切出し工程で切り出された文字領域から文字を切り出す文字切出し工程と、

前記文字切出し工程で切り出された文字の回転方向を検 出する回転方向検出工程とを備え

前記回転方向検出工程で検出された回転方向に基づき原 稿向きを判定することを特徴とする請求項8に記載の画 像形成方法。

【請求項11】 前記計測工程は、前記判定工程が判定 処理を開始してから終益時間の経過の計測を開始し、所 定時間経過するまで時間を計測することを特徴とする請 求項8に記載の画像形成方法。

【請求項12】 前記計測工程は、前記判定工程が判定 処理を開始してから経過時間の経過の計測を開始し、所 定時間経過するまで時間を計測した時点で、前記判定工 程の処理が継続していればその処理を打ち切ることを特 後とする請求項11に計載の両後形成方法。

【請求項13】 前記入力工程は、原稿画像データを光 学的に入力して電気信号に変換することを特徴とする請 求項8に記載の画像形成方法。

【請求項14】 前記判定工程で判定された原稿向きに 基づいて、前記入力工程で入力された複数の原稿画像を 縮小し、1枚の記録媒体にレイアウトして画像形成する 簡後形成工程をさらに備えることを特徴とする請求項8 に記載の画像形成方法。

【請求項15】 コンピュータアログラム製品であって、コンピュータ読み取り可能なプログラムコード手段を有するコンピュータ使用可能な媒体を備え、前記コンピュータアログラム製品は、

原稿画像データを入力する、コンピュータ読み取り可能 な第1プログラムコード手段と、

前記第1プログラムコード手段で入力された原稿画像データに基づいて、原稿向きを判定する、コンピュータ読み取り可能な第2プログラムコード手段とを備え、

前記第1プログラムコード手段で入力された第1の原稿 画像データに基づく前記第2プログラムコード手段での 原稿向きの判定許容時間を記憶する、コンピュータ読み 取り可能を第3プログラムコード手段とを備え、

前記判定許容時間は、他の入力原稿面像データに基づく 原稿向きの判定許容時間よりも長く設定されていること を特徴とするコンピュータプログラム製品。 【発明の詳細な説明】

JU JIV JUTHU & III

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、画像形成方法とその装置、特に、両面コピーや縮小レイアウトやステープル処理等を行う画像処理方法とその装置に関する。

[0002]

【従来の技術】近年、複写機やアリンタ等の画像形成装置では、両面コピー、縮小レイアウト、ステーアル処理等が良く使われている。従来、こういった装置は、予め決められた向きで、両面コピー、縮小レイアウト、ステーブル処理等がされていた。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】ところが、従来技術に おいては、例えば、図1A-図1Hに示すような不具合 が発生していた。尚、図1 I - 図1 Lには、以下の説明 で用いる縦綴じ、横綴じ、上綴じ、下綴じの概念を示 す。図1 I は、縦綴じでかつ F綴じの場合を示す、縦綴 じは、縦方向の用紙の上部又は下部で綴じることを意味 する。そして、図1 Iは、縦綴じであり、かつ、用紙の 上部で綴じる、即ち、上綴じであることを示す。同様 に、図1 Jは、縦綴じであり、かつ、用紙の下部で綴じ る、即ち、下綴じであることを示す。他方、図1Kは、 横綴じでかつ左綴じの場合を示す。横綴じは、横方向の 用紙の左部又は右部で綴じることを意味する。そして、 図1Kは、横綴じであり、かつ、用紙の左部で綴じる。 即ち、左綴じであることを示す。同様に、図1しは、横 綴じであり、かつ、用紙の右部で綴じる、即ち、右綴じ であることを示す。以下、図1A-図1Hを参照して、 従来発生していた不具合を説明する。

【0004】図1A、図1Bは両面コピー時でのコピー 前の元度稿と両面コピー結果の一例を示す図である。こ の場合、左綴じの時には良いが、上綴じの時は表と裏で 上下がひっくり返ってしまう。

[0005] 図1C、図1D、図1E、図1Fは、4In 1と呼ぶ幅小レイアウトの例である。図1Cの場合、各 原務が構書きの時は良いが、新聞のような縦書をの時は 不自然を並びとなる。図1Dは、原稿を上下逆さまにユ ーザが複写機の原稿に置いた時での4In1縮小レイア ト児理結果を上、明らかに不自然となる。図1Eで は、原稿が縦書きなら、この並びで良いが、横書きては 不自然になる。図1Fでは、明らかに並びが不自然である。

【0006】図1G、図1Hは、4in1縮小レイアウト の両面コヒーでの各種数じの場合を示す。図1Gでは、 横書き構縦じの時は良いが、上級じの時は裏面を見た時 に上下逆さまになる。図1Hでは、上級じの時でも明ら かに不自然になる。

【0007】以上説明したように、予め決められた向き に、両面コピー、縮かレイアウトされるため、ユーザが 好きなように綴じようとする時や、予め決まった位置に ステーブルされる時に上述の不具合が生じていた。図1 4は、ユーザが置く原稿の向きを示す図である。

【0008】上述のような不具合を解決するために、ユ ーザが置いた原稿の向きを自動に検知して、ユーザが指 定した向き、または、その原稿方向とそのコピーモード の組み合わせとして最良の向きにコピーされるように処理することにより上記不具合を解決することが考えられる。

【0009】ユーザが置いた原務の向きを自動に検知する場合、方向特別を理の処理が関いていまった。 る場合、方向特別を理の処理が開かず変異であると、その処理を開かてステムのボトルネックとなってしまうので、システム内に処理時間を制限するタイマを持ち、処理を打ち切ることが考えられる。その処理タイミの様子を図2Aに示す。図2Aは、4h1の一例である。横線は時間数であり、タイミングチャートの数値は原稿の番号を示す。

【001011301は、CCD (画館成み取り部)の タイミングを示す、1302は、方向判定のタイミング を示し、本例ではCCDにより読み取られた画像骨を いった人メモリに結構したものを方向判実する例を示し ており、そのためCCDが1枚目が読み取り終了してか ら1枚目の方向判で処理に入る。三角はタイマの刺り込みを示しており、その時点で方向判定は線果を出力しな ければならない、この刺り込みの際、場合によっては、 方向判定ができずにUNKNOWN (未知)データを返 まこととなる。1303は、プリントアウト処理のタイ ミングを示し、4枚の原除さ14の底にノイアトル 結果を出力する。なお、図2Bは、2in1両面コヒー処理での基本処理タイミングを示すタイミングチャートで ある。

[0011] このようなタイマによる削り込みにより、 方向判定を打ち切る方法では、以下のような問題点があ る。1 後に対する方向判定処理時間が担いため、UNK NOWN (方向が判定できなかった) という結果が出る ととが多くなり、折りの方面特定機能を者物に活用さ ない結果となる。尚、UNKNOWN (方向が判定でき なかった) の結果がてた場合、次の原稿を同様の処理で 交割力的を対象するととになる。

【0012】本発明は、上記問題に鑑みてなされたものであり、方向判定機能をより有効に活用することを可能とし、複数原稿の各種レイアウト処理を適切に行う画像形成方法とその装置を提供することを目的とする。

[0013]

【課題を解除するための手段】上記目的を達成するため、本発明の画像形成装置は以下の構成を備える。すなわり、承視明画像形の美麗は以下の構成を備える。すなわり、原稿開催データを入力された原稿画像データに基づいて、原稿的を発性する制定年段と、前記入井段で入力された第1の原稿開催データに基づ、前記判定手段での原稿情息を判定する判定計事時間を記憶する記憶手段とを備え、前記判定指容時間は、他の人力原稿画像データに基づく原稿的もの判定計算時間は、他の人力原稿画像データに基づく原稿的もの判定計算時間よりも長く設定されていることを特徴とする。

【0014】また、上記の目的を達成する本発明の画像 形成方法は以下の工程を備える。すなわち、原稿画像デ ータを入力する入力工程と、前記入力工程で入力された 原稿画像データに並ついて、原稿向きを判定する判定工 程と、前記入力工程で入力された第1の原稿画像データ に基づく前記刊度工程での原稿向きを判定する判定計略 時間を記憶する毎年12日とを個え、前記刊度計算等 時間を記憶する毎年12日とを個え、前記刊度計算等 等時間よりも美く設定されていることを特徴とする画像 形成力等。

[0015]

【発明の実施の形態】以下、添付の図面を参照して本発明の好適な実施形態を説明する。

【0016】【第1の実施の形態】両面コピー、縮小レイアウトなどの処理の場合、1校目の原稿が画像読み取り節 (CCD) により読み取なれてから、その裁集が出力されるまでにディレイがある。また、ユーザがADFに裁せる原稿は1校目の方向さえわかれば、以下同じ方向であることが多い。

【0017】従って、第1の実施形態では、1枚目の原 線に対する方向判定制限時間を長く設定する。これによ り出力タイミングを振らせることなく、方向判定結果を より正確に得ることができ、図3A一図3Hのようなよ り速切な結果再像を出力することを可能とする。

【0018】尚、以下の実施の形態では本発明の適用例 として複写機を示すが、これに限るものではなく、他の 種々の装置に適用できることは言うまでもない。

【0019】図44、図48は、本売明に係る実験の形態の方的判定制限時間タイマ発生タイミングを説明する タイミングチャートである。図44は、41n1 N型の場合の一例である。構動は時間総を示し、タイミングチャートでの数値は限める等号で売り、101は、CCD (画像読み取り部)のタイミングチャートである。10 2は、方向判定のタイミングチャートである。10 2は、方向判定のタイミングチャートである。10 2は、方向判定のタイミングチャートである。20 に分していまり影及のなれた画像を与やいった人ともりに格納したものを方向判定する例を示しており、そのため CCDが1枚目が読み取り終了してから1枚目の方向判定処理に入る。

【0021】以下、第1の実施の形態の詳細な説明に入る。

【0022】最初に、本実施の形態に使用した装置の基

本動件を説明する。図514本発明の一実施の形態の画像 粉球処理の構成を説明する時間のである。1011は原稿 台ガラスで、所定位置に原稿が載置される。102は、 例えばいロゲンランアから構成される原稿を照明ランア で、原稿台ガラス101に載置され。原稿を課せする。 103、104、105は建をラーであり、不図示の 光学走在ユニットに収容され、住復運動しながら、原稿 からの反射光をCCDユニット106に導く。

【0023】CCDユニット106は、CCDに原稿からの反射光を結像させる結像レンズ107、CCDから 構成される撮像素子108、撮像素子108を駆動する CCDドライバ109等から構成されている。

【0024】擬集条子108からの順度信号出力は、何ントローラ部139に入力される。また、110は恋光ドラムであり、112の前電光ランでに、可能形成に 両位表に 113は電光・ラムであり、112の前電光ランでは、110を一様に帯電させる。113は一様で表す。力・競光ドラム110を一様に一様では、130では、130で現場された画像データに基づいて悪光ドラム110を選光し、特定器像を形成する。115は、第10環境等で残り間能と構成であり、使用者が開催に装置作の所定位置にセットできる。その中には何えば、黒色の現像別(トナー)が収容されている。119は紫海斯電路であり、後用者が開催は表面の形式位置にセットできることの中には何えば、黒色の現像別(トナー)が収容されている。119は紫海斯電路であり、後光ドラム110上に現像れたトナー像を用紙に転写する前に高圧をかける。

【0025】120、122、124は総統エニットであり、名絵館ローラ121、123、125の駆動により、転等用紙が装置内へ給送され、レジストローラ126の配度位置で一旦停止し、感光ドラム110に形成された両後との電き出クイミングがとられ再給送される。127位転写帯電器であり、感光ドラム110に現像されたトナー最を治法される販写用紙に転写する。1824分離下電管であり、転等場所や減下した転写用紙を感光ドラム110上に残ったトナーはクリーナ111によって回収される。129は搬送ベルトで、転写プロセスの終了した専門紙を定案用紙を定案計130に搬送し、例えば、然にり完全がある。

【0026】131はフラッパであり、定着プロセスの終了した歌写用紙の撤送パスを、排紙トレイ132また は中間トレイ137の配置方向のいずれかに制御する。136は結送ローラであり、一度定着プロセスの終了した歌写用紙を中間トレイ137に戻紙(多重) 生たは非反叛(阿直) して絵法する。138は消耗送ローラであり、中間トレイ137に載置された振写用紙を再度、レジストローラ126の配設位置まで撤送する。139のコントローラ部には後述するマイクロコンビュータ、順度処理語等を備えており、接件パネル140か

らの指示に従って、前述の画像形成動作を行う。 【0027】図6は、本発明の実施の形態の画像形成装 置におけるコントローラ部139のブロック図である。 201は、画像処理装置全体の制御を行うCPUであ り、装置本体の制御手順(制御プログラム)を記載した 読み取り専用メモリ203 (ROM) からプログラムを 順次読み取り、実行する。CPU201のアドレスバス 及びデータバスは、202のバスドライバ回路、アドレ スデコーダ回路を経て各負荷に接続されている。また、 204は入力データの記憶や作業用記憶領域等として用 いる主記憶装置であるところのランダムアクセスメモリ (RAM) である。205はI/Oインターフェースで あり、操作者がキー入力を行い、装置の状態等を液晶、 LEDを用いて表示する140の操作パネルや給紙系、 搬送系、光学系の駆動を行うモータ類207、クラッチ 類208、ソレノイド類209、また、搬送される用紙 を検知するためのかみ検知センサ類210等の装置の各 負荷に接続される。さらに、現像器115には現像器内 のトナー量を検知する211のトナー残検センサが配置 されており、その出力信号が I/Oボート205に入力 される。215は高圧ユニットであり、CPUの指示に 従って、前述の帯電器、現像器、転写前帯電器、転写帯 電器、分離帯電器へ高圧を出力する。

【0028】206は画像処理部であり、CCDユニッ ト106から出力された画像信号が入力され、後述する 画像処理を行い、画像データに従って114のレーザユ ニットの制御信号を出力する。レーザユニット114か ら出力されるレーザ光は感光ドラム110を照射する。 【0029】図7は、本発明の実施の形態の画像形成装 置におけるコントローラ部139内の画像処理部206 のブロック図である。CCD108により電気信号に変 換された画像信号は、先ずシェーディング回路301に よって画素間のばらつきの補正を行った後、303のエ ッジ強調回路において、例えば、5×5のウインドウで 2次微分を行い、画像のエッジを強調とする。さらに、 304の変倍回路においてウインドウで2次微分を行 い、画像のエッジを強調する。さらに、304の変倍回 路において、縮小コピー時はデータの間引き処理を行 い、拡大コピー時はデータの補間を行う。

【0030】両面や輸小レイアウトをする時は、ページ メモリ312に藁えられ、操作パネルからの指示に従っ たコピーになるようにメモリから読み出すアトレスの り替えたがら、置低データが認み出される。この画像データは実成データであるので、プリンタに出力するため の選成データに変勢するため、305の7変処国器でデーブルサーチによりデータ変換を行う、温度データに変 まされた画像デークは、レーザの発光微度の信号に変換 するため、PWM回路311へ入力され、画像の過度に 従ったパルス幅をレーザユニットに対して出力する。 「00311図8は、本労明の実験の頻繁で使用した様 作パネル140 (図6)の外標であり、拡張機能で縮か レイアウトや両面等が選択されると、図3A-図3Hの 金爾後を操作パネル上に表示する。CPU201 (図 2)は、ユーザが、操作パネル上に表示された画像から 1つの選択入力を行う。この選択入力に基づいて、OPU201は、画像処理部206に対応する処理の指示を 与える。例えば、4in1の縮かレイアウトの時は、図7 の変細距第30はおいて縮かられ、メモリによりで 像が認み込まれる。読み込まれた後、ユーザが指示した ようなレイアウトになるように、メモリから画像が取り 出され、ア変拠回路305を通り、PWM回路311を 経てレーザユニット114を介して、感光ドラム110 に簡単が解放される。

[0032] 図りは、本界明の実施の形態の方面特別部である。図りの間診例で示すように、シェーディング後の画像データが明別かれてCPU/メモリ第313に取り込まは、領域が解離314で文字明様の切り出しが行動され、文字程度が方向判削第375で展彰の時を決定された、文字程度、方向判削第275で表別のきが交流された。316はタイマであり、方向判定処理がシステムのボトルネックにならないように方向判定処理が影響では、1枚目の原稿に多くの時間を起分する。「

明するための図である。図10日は、別時円が202章を設 明するための図である。図10日は、領域分離部314での処理内容 を説明する図である。図10日に示すように、領域分離 部314では、原稿に対して上た左右方向でとストグラ ム(1000)を取ることによって文字領域(100 1)の抽出を行う。次に、図10日に示すように、抽出 された文字領域に対して、領域分離部314では、文字 の切り出しを行う。

[0034]次に、切り出された文字に対して、文字認 議/方向判別部315では、文字認識を行う。図10D は、この文字認識処理を説明するための図であり、例え ば、切り出された。本*という文字で、子め登録してお いた、***のパットンと角度を変えたがらマッチで はかり、最もマッチ度の高い向きを選び出す。この場合 は、角度の度が後もマッチ度が高いので、原稿の向きは の度になる。

【0035】尚、領域分離部314と文字認識/方向判 別部315は、上述した処理の処理・明を記述した処理 プログラムが結婚されているROMであり、CPU31 3から読み出され、解釈されてその処理が実行される。 また、領域分離部314と文字認識/方向判別部315 は不れ他並したCPUを備えることで、上述の処理を実行してもよい。

【0036】図11は、以上説明した処理をフローチャートで記述したものである。ステップS1では、CCD106から画像を入力し、画像処理部206に入力する。ステップS2では、入力画像から、図108に示し

たように、ヒストグラムを用いて、文字領域の切り出し を行う。ステップS3では、ステップS2で切り出され 広文学領域がら、文字を揺出する。ステップS4では、 図10Dを参照して説明した方法で、文字方向のマッチ ングを行う。ステップS5では、 ステップS4でのマ ッチング発展に近くき医院の向きを決定する。

【0037】以上で、原稿の向きを決定する処理の説明 を終了する。

【0038】次に、図15を参照して、第1の実験形態
はよる4in1amルイアウト処理が指定されて、原稿の説
み込みが開始されると、まずステップ5101におい
、1、1枚目の原稿の方向判別を開始する。続いて、4枚分(2in1縮ルレイアウトの場合は2枚分となる)の判
定時間が経過すると、ステップ5102からステップ5
103へ進み、方向判別の結果がUNKNOWわか否か
を判定する。UNKNOWNであって場合は、ステップ5
104へ進み、4枚の原務方力をデォルトの値(或いはマニュアルで物定された値)に設をし、4in1縮ルレイアウト処理を実行する。また、UNKNOWNでは
く方向門別結果が得られた場合は、ステップ5105へ進み、その判別結果が得られた場合は、ステップ5105へ進み、その判別結果が使られた場合は、ステップ5105へ

[0039]尚、図12A一図12Dに示すように文書 形式は4種類あるので、原稿の向きだけでなく文字の並 び(横書き、縦書き)の判別も加えることにより、原稿 をページメモリに書えた後で、ユーザに縮小レイアウト の文書むびを選択することが容易にできることは言うま でもない、このような処理によれば、ユーザの様印パネ トレウ張根形がかなくなり、億い郷手が向上する。

【0040】さらに両面原稿の時、ドキュメントフィー グがついた装置では両面原稿が鋭み取れるので、その場 合は、図13のように、文字の向きの選択をユーザにさ せてもよい。

【0041】【第2の実施の形態】第1の実施の形態では、無条件に1枚目の開発のみに方向判別をかけ、方向
判別時間を長くしたが、第2の実施の形態では、全ページ方向判別をすることを前提として、1枚目の利限時間
を設定し、1枚目のみその制限時間がでUNKNOWN
(未知)が出る場合、4in1だったら4枚目の時間まで。
21n1、両面だったら2枚目の時間まで都限時間を

【0042】なお、例えば、4in1での処理の場合、1 枚目の方向判別時間を延長して3枚目の時間で方向判別 が終了した場合、4枚目の方向判別を行っても良い。

延長できるようにする。

【0043】また、図2Aの三角印に示したように、各 ページの処理時間毎にタイマ割り込みをかけ、1枚目の 原稿の方向判定時のみ、「UNKNOWN」の場合に逐 次処理時間を延長するようにしてもよい。例えば、1枚 目のタイマ割り込み時で「UNKNOWN」の状態であ れば引き続き方時中能更想と組結する。そして、次の2 校目のタイマ割り込み時に方向判定結果が得られれば、 この助点で1枚目の方向判定処理を終える。そして、引 き載き、3校目の原稿の方向判定処理に移る。3校目の 原稿の方向判定処理では、3枚目のタイマ割り込み時に おいて「UNKOWN」であっても方面判定処理を終 了し、引き続き4枚目の方こう判定処理に移る。

【0044】以上のように、第2の実施形態によれば、 1枚目の原稿の方向判別に必要なだけの時間をかけるよ うにし、余った時間で他の原稿の方向判別を行うことを 可能としている。

【0045】 [第3の実施の形態]第3の実施の形態では、41n1での処理において、1枚目の方向判別時間を延長して、3枚目の終了時間になっても1枚目の方向判定が終了しない場合、1枚目はあきらめて4枚目の方向判別を行う。

[0046] 図16は、第3の実施形態による制御手順 例を示すフローチャートである。41n1 額ルレイアウト 処理が特定されて、原務の部かみの理動されると、ま ポステップ S131において、1枚目の原稿の方的中別 を開始する。ステップ S132では、第1の制限時間になったか否かを理する(4柄では3数目の原稿/対応するタイマ割り込みとする)、第1の制限時間となっていればステップ S133、進水、その方ip中提の結果が、UNK NOW Nか音かを調べる。 結果が、UNK NOW Nか音かを調べる。 4m1 植小レイアウト処理変所行った。 4m1 植小レイアウト処理変所行った。 4m1 植小レイアウト処理変所行った。

【0047】一方、ステップS133においてUNKN OWNとなった場合、1枚目の原稿の方向判別をあらめ、ステップS135で4枚目の原稿の方向判別をあらめ、ステップS135で4枚目の原稿の方向判別をあらいます。そして、第2の制限時間(本所では、4枚目の原稿に対応するタイマ制り込み)になると、ステップS136からS137で進み、押しているでは、ステップS150から第150からでは、ステップS130かにあり、この4枚目の原稿に対する判別方向をもって、4in1編ルイアウト処理を行う。また、ステップS137においてUNKNOWNとなった場合は、ステップS137においてUNKNOWNとなった場合は、ステップS138へ進み、デフォルトの方向を用いて4in

【0048】以上のように、第3の実施形態によれば、 4枚目から方向判定できる可能性があり、方向判定しに くい1枚目の原稿に固執して、方向判定ができないとい う問題を防ぐことができる。

【0049】なお、本発明は、複数の機器(例えばホストコンピュータ,インタフェイス機器,リーゲ,ブリンタなど)から構成されるシステムに適用しても、一つの機器からなる装置(例えば、複写機,ファクシミリ装置など)に適用してもよい。

【0050】また、本発明の目的は、前述した実施形態

の機能を実現するソフトウェアのプログラムコードを記録した記憶媒体を、システムあるいは装置に携結し、そ めンステムあるいは装置のコンピュータ(またはCPU やMPU)が記憶媒体に格納されたプログラムコードを 読出し実行することによっても、達成されることは言う までもない。

【0051】この場合、記憶媒体から読出されたプログ ラムコード自体が前述した実施が限の機能を実現するこ とになり、そのプログラムコードを記憶した記憶媒体は 本発明を構成することになる。

【0052】プログラムコードを供給するための配憶媒体としては、例えば、フロッヒディスク、ハードディスク、光磁気ディスク、CD-ROM、CD-R、磁気テープ、不揮発性のメモリカード、ROMなどを用いることができる。

(0053)また、コンピュータが禁出したプログラム コードを実行することにより、前途に大実施形態の機能 が実現されるだけでなく、そのプログラムコードの指示 に盗っき、コンピュータ上で稼働しているOS (オペレ ーティングシステム)などが実際の処理の一部または全 部を行い、その処理によって前述した実施形態の機能が 実現まれる場合も含まれることは言うまでもない。

(0054)さらに、記憶媒体から提出されたプログラ ムコードが、コンピュータに増入された機能的ボード やコンピュータに接続された機能がボードに備わる メモリに車込まれた後、そのプログラムコードの指示に 基づき、その機能拡張ボードや機能拡張ユニットに備わ るCP Uなどが実際の処理の一部または全部を行い、そ の処理によって削速した実施形態の機能が実現される場 合も含まれるとは言うまでもとは言うまでもとは言うまでもとは言うまでも

【0055】本発明を上記記憶媒体に適用する場合、そ の記憶媒体には、先に説明したフローチャートに対応す るプログラムコードを格納することになる。

【0056】以上説明したように、本条明の実験の実験の では、原稿を光学定に走産し、電気信号としての画像信 号を得る画像語か取り部(CCD)、画像信号を電気的 に処理する画像信号処理部、処理された画像信号により 原稿向き方向を対する可能は、処理された画像信号により 原稿向き方向を対する可能は、列車を持ち高を 理芸証において、1枚目の原稿に対する方向物定制限時 間を長くすることで、出力タイミングを遅らせることな 合成画像を出力にする。

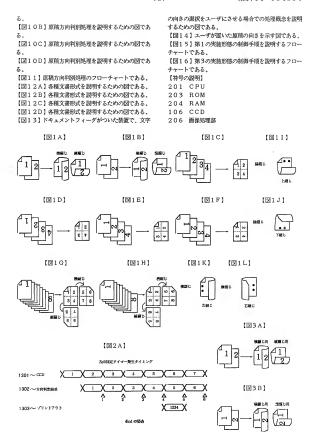
[0057]

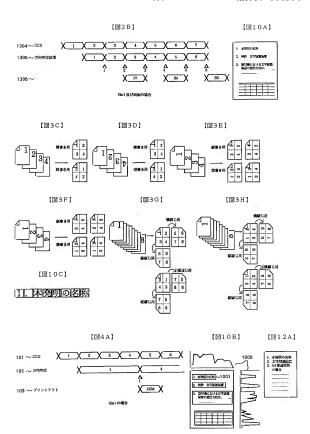
【発明の効果】以上説明したように本発明によれば、方 向判定機能をより有効に活用することが可能となり、複 数の原稿に対する適切なレイアウト処理が可能となる。 【0058】

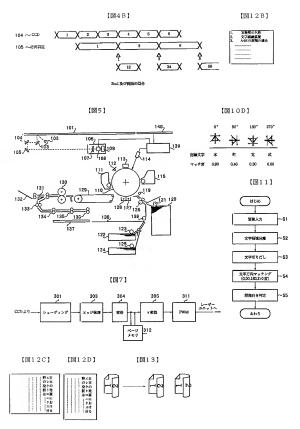
【図面の簡単な説明】

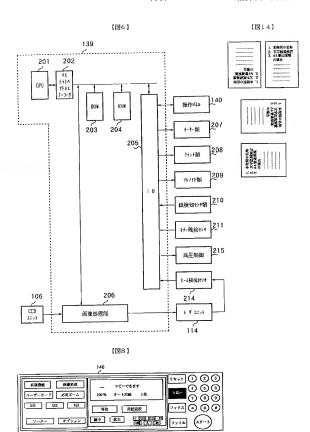
【図1A】従来の問題点を説明するための図である。

- 【図1B】従来の問題点を説明するための図である。
- 【図1C】従来の問題点を説明するための図である。
- 【図1D】従来の問題点を説明するための図である。
 【図1E】従来の問題点を説明するための図である。
- 【図1F】従来の問題点を説明するための図である。
- 【図1G】従来の問題点を説明するための図である。
- 【図1日】従来の問題点を説明するための図である。
- 【図1 I】縦綴じ、上綴じの概念を説明するための図である。
- 【図1J】縦綴じ、下綴じの概念を説明するための図で ある。
- 【図1K】横綴じ、左綴じの概念を説明するための図で ***
- 【図1L】横綴じ、右綴じの概念を説明するための図で ある。
- 【図2A】第1の実施の形態の処理タイミングを説明するタイミングチャートである。
- 【図2B】第1の実施の形態の処理タイミングを説明するタイミングチャートである。
- 【図3A】元原稿と対応するコピー結果を説明するため の図である。
- 【図3B】元原稿と対応するコピー結果を説明するため の図である。
- 【図3C】元原稿と対応するコピー結果を説明するための図である。
- 【図3D】元原稿と対応するコピー結果を説明するため の図である。
- 【図3E】元原稿と対応するコピー結果を説明するため の図である。
- 【図3F】元原稿と対応するコピー結果を説明するための図である。
- 【図3G】 元原稿と対応するコピー結果を説明するため の図である。
- 【図3H】元原稿と対応するコピー結果を説明するため の図である。
- 【図4A】第1の実施の形態の処理タイミングを説明するタイミングチャートである。 【図4B】第1の実施の形態の処理タイミングを説明す
- 【図45】 射1の夫脆の形態の処理タイミングを説明するタイミングチャートである。
- 【図5】本発明に係る実施の形態の複写装置の断面図で ある。
- 【図6】本発明に係る実施の形態の複写装置の電気制御 系の構成図である。 【図7】本発明に係る実施の形態の複写装置の画像処理
- 部の構成図である。 【図8】本発明に係る実施の形態の複写装置の操作バネルの構成図である。
- 【図9】本発明に係る実施の形態の複写装置の画像処理 部の具体構成図である。
- 【図10A】原稿方向判別処理を説明するための図であ

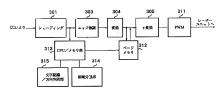




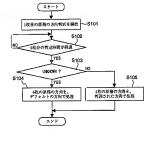








【図15】





\$139

判別結果に基づき、 原稿方向を決定

YES S137

図模方向をデフォルトの 方向に設定

エンド

S138

【図16】

スタート